6.241 Dynamic Systems and Control

Lecture 16: Bode's Sensitivity Integral

Readings: DDV, Chapter 18

Emilio Frazzoli

Aeronautics and Astronautics Massachusetts Institute of Technology

April 4, 2011

(日)

Cauchy's integral theorem

- Let $\Omega \subset \mathbb{C}$ be an open, simply connected set.
- Let $f: \Omega \to \mathbb{C}$ be a holomorphic function. In other words, the limit

$$f'(s_0) = \lim_{s \to s_0} \frac{f(s) - f(s_0)}{s - s_0}$$

exists (and is continuous) for all $s_0 \in \Omega$. Note that a complex function is holomorphic if and only if it is analytic.

- Let $\gamma : [0,1] \to \Omega$ be a differentiable function, such that $\gamma(0) = \gamma(1)$.
- Then,

$$\int_0^1 f(\gamma(t))\gamma'(t) \ dt = \int_{\Gamma} f(z) \ dz = 0,$$

where Γ is the closed contour traced by $\gamma(t)$ as t ranges from 0 to 1.

・ロト ・ 一 ト ・ ヨ ト ・ ヨ ト

Cauchy's integral formula

- Let Ω , f, γ , and Γ be as in the previous slide.
- Furthermore, Let p be a point that is encircled counter-clockwise exactly once by γ(t) as t ranges from 0 to 1.
- Then,

$$\int_{\Gamma} \frac{f(z)}{z-p} dz = 2\pi j f(p).$$

- Proof sketch:
 - Using Cauchy's integral theorem, show that the value of the integral does not depend on the enclosing path. In particular, we can choose a circle C_{ϵ} of radius ϵ around p.

• Note, for
$$\gamma(t) = p + \epsilon e^{2\pi j t}$$
, $\int_{C_{\epsilon}} \frac{1}{z - p} dz = 2\pi j \epsilon \int_{0}^{1} \frac{e^{2\pi j t}}{\epsilon e^{2\pi j t}} dt = 2\pi j.$

Then,

$$\left| \int_{C_{\epsilon}} \frac{f(z)}{z-p} dz - 2\pi j f(p) \right| \leq \int_{C_{\epsilon}} \frac{|f(z) - f(p)|}{|z-p|} |dz| \leq \int_{0}^{2\pi} \frac{\max_{z \in C_{\epsilon}} |f(z) - f(p)|}{\epsilon} dt \to 0.$$

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Bode's Sensitivity Integral for open-loop stable systems

- Let *L*(*s*) be a proper, scalar rational transfer function, of relative degree *n_r*, *i.e.*, *n_r* is the difference between the degrees of the denominator and of the numerator.
- Define $G(s) = (1 + L(s))^{-1}$, and assume that G has neither poles nor zeros in the closed right half plane (i.e., both L and G are stable).
- Then,

$$\int_0^\infty \log |G(j\omega)| \ d\omega = \begin{cases} 0 & \text{if } n_r > 1, \\ -\kappa \frac{\pi}{2} & \text{if } n_r = 1, \end{cases}$$

where $\kappa = \lim_{s \to \infty} sL(s)$.

Proof sketch

• Since $\log |G(s)|$ is analytic on the RHP, then $\int_{D} \log |G(s)| \, ds = \int_{C_i} \log |G(s)| \, ds + \int_{C_{\infty}} \log |G(s)| \, ds = 0, \text{ i.e.,}$

$$j\int_0^\infty \log|G(j\omega)|\ d\omega = rac{1}{2}\int_{\mathcal{C}_\infty} \log|1+L(s)|\ ds.$$

• For large s, $\log |1 + L(s)| \approx \log |1 + as^{-n_r}| \approx |as^{-n_r}|$, so on C_E ,

$$\frac{1}{2} \int_{C_E} \log|1 + L(s)| \, ds \approx -\int_0^{\pi/2} \left| \frac{a}{E^{n_r}} e^{-jn_r t} \right| \cdot Ej e^{jt} \, dt = -\frac{aj}{E^{n_r-1}} \int_0^{\pi/2} e^{jt} \, dt = -\frac{aj}{E^{n_r-1}} \frac{\pi}{2}$$

• In other words, for $n_r > 1$, the integral on C_E converges to 0, and for $n_r = 1$, it converges to $\kappa \frac{\pi}{2}j$.

• Let L(s) be a proper, scalar rational transfer function, of relative degree n_r .

• Define $G(s) = (1 + L(s))^{-1}$, and assume that G has no poles in the closed right half plane (i.e., G is stable), and has $q \ge 0$ zeros in the closed RHP plane (i.e., L can be unstable), at location z_1, z_2, \ldots, z_q , with $\operatorname{Re}(z_i) \ge 0$.

Then,

$$\int_0^\infty \log |G(j\omega)| \ d\omega = \begin{cases} \pi \sum_{i=1}^q z_i & \text{if } n_r > 1, \\ -\kappa \frac{\pi}{2} + \pi \sum_{i=1}^q z_i & \text{if } n_r = 1, \end{cases}$$

where $\kappa = \lim_{s \to \infty} sL(s)$.

・ロト ・ 一 ト ・ ヨ ト ・ ヨ ト

Proof sketch

- The function $\log |G(s)|$ is not analytic on the RHP. Define $\hat{G}(s) = G(s) \prod_{i=1}^{q} \frac{s+z_i}{s-z_i}$.
- Since $\log |\hat{G}(s)|$ is analytic on the RHP, then $\int_{D} \log |\hat{G}(s)| \ ds = 0$, and hence

$$\int_{\mathcal{C}_i} \log |G(s)| \ ds + \int_{\mathcal{C}_{\infty}} \log |G(s)| \ ds + \sum_{i=1}^q \int_D \log \left|\frac{s+z_i}{s-z_i}\right| \ ds = 0.$$

• Proceeding as in the basic case, and noting that

$$\int_{C_i} \log \left| \frac{s+z_i}{s-z_i} \right| \ ds = 0,$$

and

$$\int_{\mathcal{C}_{\infty}} \log \left| \frac{s+z_i}{s-z_i} \right| \ ds = \int_{\mathcal{C}_{\infty}} \log \left| 1 + \frac{z_i}{s} \right| \ ds - \int_{\mathcal{C}_{\infty}} \log \left| 1 - \frac{z_i}{s} \right| \ ds = -j\pi z_i,$$

• We get the desired result. Notice also that $\sum_i \operatorname{Re}(z_i) = \sum_i z_i$.

E. Frazzoli (MIT)

ヘロト ヘ部ト ヘヨト ヘヨト

MIT OpenCourseWare http://ocw.mit.edu

6.241J / 16.338J Dynamic Systems and Control

Spring 2011

For information about citing these materials or our Terms of Use, visit: http://ocw.mit.edu/terms.